

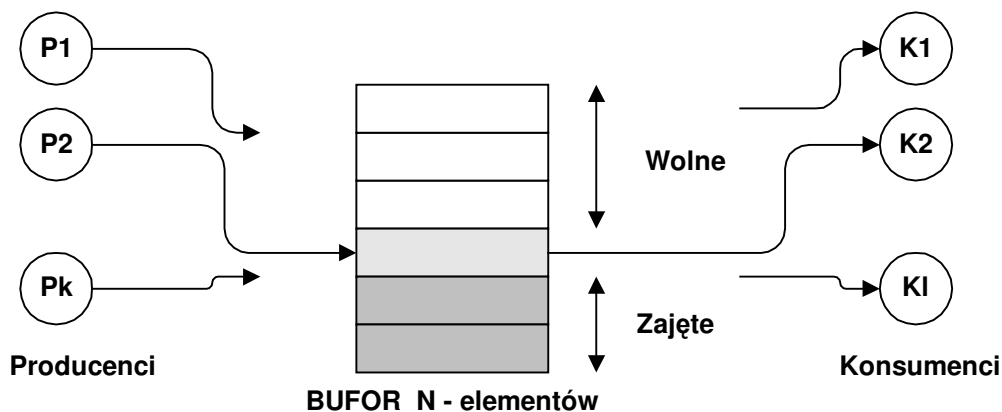
10. Synchronizacja użycia zasobów, Semaforey

10.1 Problem producenta i konsumenta

Zagadnienie kontroli użycia jednostek zasobu

W systemie istnieje pula N jednostek zasobu pewnego typu. Procesy mogą pobierać z puli zasoby i je zwracać. Gdy brak jest zasobu a pewien proces będzie próbował go pobrać ulega on zablokowaniu. Proces zostanie odblokowany gdy inny proces zwróci jednostkę zasobu.

1. W systemie istnieją dwie grupy procesów – producenci i konsumenci oraz bufor na elementy.
2. Producenci produkują pewne elementy i umieszczają je w buforze.
3. Konsumenci pobierają elementy z bufora i je konsumują.
4. Producenci i konsumenci przejawiają swą aktywność w nie dających się określić momentach czasu.
5. Bufor ma pojemność na N elementów.



Należy prawidłowo zorganizować pracę systemu.

1. Gdy są wolne miejsca w buforze producent może tam umieścić swój element. Gdy w buforze brak miejsca na elementy producent musi czekać. Gdy wolne miejsca się pojawią producent zostanie odblokowany.
2. Gdy w buforze są jakieś elementy konsument je pobiera. Gdy brak elementów w buforze konsument musi czekać. Gdy jakiś element się pojawi, konsument zostanie odblokowany.

Bufor zorganizowany może być na różnych zasadach.

1. Kolejka FIFO (bufor cykliczny).
2. Kolejka LIFO (stos).

Umieszczanie / pobieranie elementu z bufora jest sekcją krytyczną.

10.2 Semafor

Semafor jest obiektem abstrakcyjnym służącym do kontrolowania dostępu do ograniczonego zasobu. Semafor jest szczególnie przydatny w środowisku gdzie wiele procesów lub wątków komunikuje się przez wspólną pamięć.

Definicja semafora.

Semafor S jest obiektem systemu operacyjnego z którym związany jest licznik L zasobu przyjmujący wartości nieujemne. Na semaforze zdefiniowane są *atomowe* operacje `sem_init`, `sem_wait` i `sem_post`.

Podano je w poniższej tabeli.

Operacja	Oznaczenie	Opis
Inicjacja semafora S	<code>sem_init(S,N)</code>	Ustawienie licznika semafora S na początkową wartość N .
Zajmowanie	<code>sem_wait(S)</code>	Gdy licznik L semafora S jest dodatni ($L > 0$) zmniejsz go o 1 ($L = L - 1$). Gdy licznik L semafora S jest równy zero ($L = 0$) zablokuj proces bieżący.
Sygnalizacja	<code>sem_post(S)</code>	Gdy istnieje jakiś proces oczekujący na semaforze S to odblokuj jeden z czekających procesów. Gdy brak procesów oczekujących na semaforze S zwiększ jego licznik L o 1 ($L = L + 1$).

Definicja operacji wykonywanych na semaforze

Uwaga!

1. Semafor nie jest liczbą całkowitą na której można wykonywać operacje arytmetyczne.
2. Operacje na semaforach są operacjami atomowymi.

```
sem_wait(S) {
    if(Licznik L sem. S dodatni){
        L=L-1;
    } else {
        Zawieś proces bieżący
    }
}

sem_post(S) {
    if(Istnieje proc. czekający na
    zasób) {
        Odblokuj jeden z tych procesów
    } else {
        L=L+1;
    }
}
```

Niezmiennik semafora

Aktualna wartość licznika L semafora S spełnia następujące warunki:

1. Jest nieujemna czyli: $L \geq 0$
2. Jego wartość wynosi: $L = N - \text{Liczba_operacji}(\text{sem_wait}) + \text{Liczba_operacji}(\text{sem_post})$. (N jest wartością początkową licznika).

Semafor binarny

W semaforze binarnym wartość licznika przyjmuje tylko dwie wartości: 0 i 1.

Rodzaje semaforów

Wyróżniamy następujące rodzaje semaforów:

1. Semafor ze zbiorem procesów oczekujących (*ang. Blocked- set Semaphore*) – Nie jest określone który z oczekujących procesów ma być wznowiony.
2. Semafor z kolejką procesów oczekujących (*ang. Blocked-queue Semaphore*) – Procesy oczekujące na semaforze umieszczone są w kolejce FIFO.

Uwaga!

Pierwszy typ semafora nie zapewnia spełnienia warunku zagłodzenia.

10.3 Zastosowania semaforów

Implementacja wzajemnego wykluczania

```

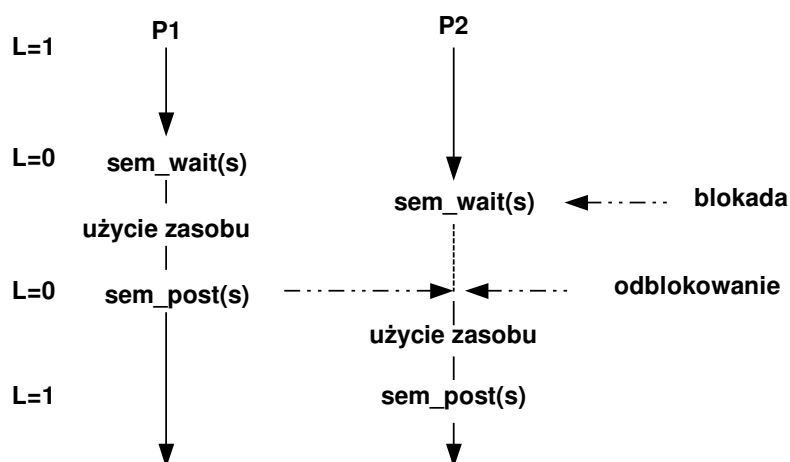
sem_t S; // Deklaracja semafora
sem_init(&S, 1); // Inicjacja semafora

Proces1 {
do {
    Sekcja_lokalna;
    sem_wait(&S);
    Sekcja_krytyczna;
    sem_post(&S);
} while(1);
}

Proces2 {
do {
    Sekcja_lokalna;
    sem_wait(&S);
    Sekcja_krytyczna;
    sem_post(&S);
} while(1);
}

```

Program 10-1 Przykład zastosowania semafora do ochrony sekcji krytycznej



Rys. 10-1 Przebieg operacji blokowania

Rozwiązanie problemu producenta – konsumenta

```

#define BufSize 8 // Bufor ma 8 elementów
RecType Buffer[BufSize]; // Bufor na elementy
sem_t Mutex; // Ochrona bufora
sem_t Puste; // Wolne bufory
sem_t Pelne; // Zajete bufory
int count; // Wskaźnik bufora

// Kod wątku producenta ----- // Kod wątku konsumenta -----
producent(void) { konsument(void) {
  RecType x; RecType x;
  do { do {
    ...
    produkcja rekordu x; // Czekaj na wolny bufor
    // Czekaj na wolny bufor
    sem_wait(Puste); // Czekaj na element
    sem_wait(Mutex); // Czekaj na element
    // Umieść element x w buforze // Pobierz element x z bufora
    Buffer[count] = x; count--;
    count++; x = Buffer[count];
    sem_post(Mutex); // Zwolnij miejsce w buforze
    // Pojawił się nowy element // Zwolnij miejsce w buforze
    sem_post(Pelne); konsumpcja rekordu x;
  } while(1); ...
} } while(1);
} }

main(void) {
  count = 0;
  sem_init(Puste, BufSize); // Inicjacja semafora Puste
  sem_init(Pelne, 0); // Inicjacja semafora Pelne
  sem_init(Mutex, 1); // Inicjacja semafora Mutex
  pthread_create(..., producent, ..); // Start K wątków producenta
  ..
  pthread_create(..., konsument, ..); // Start L wątków konsumenta
  ..
}

```

Program 10-2 Rozwiązanie problemu producenta – konsumenta za pomocą semaforów.

11. Semafony w standardzie POSIX

Wyróżnione są tu dwa typy semaforów:

1. Semafony nienazwane
2. Semafony nazwane

Semafony nienazwane nadają się do synchronizacji wątków w obrębie jednego procesu. Dostęp do semafora nienazwanego następuje poprzez jego adres. Może on być także użyty do synchronizacji procesów o ile jest umieszczony w pamięci dzielonej.

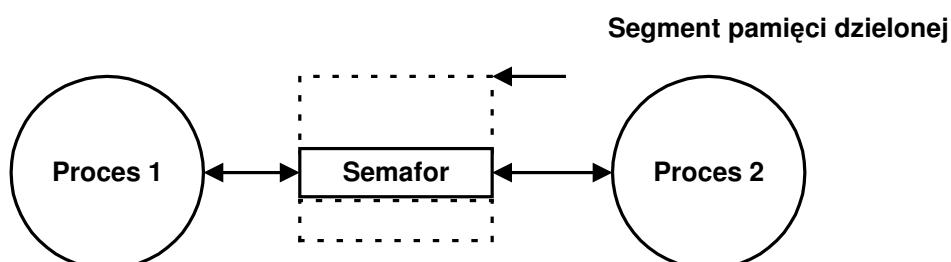
Dostęp do semaforów nazwanych następuje poprzez nazwę. Ten typ semaforów bardziej nadaje się synchronizacji procesów niż wątków. Semafony nienazwane działają szybciej niż nazwane.

<code>sem_open</code>	Utworzenie semafora nazwanego
<code>sem_init</code>	Inicjacja semafora
<code>sem_wait</code>	Czekanie na semaforze
<code>sem_trywait</code>	Pobranie zasobu
<code>sem_timedwait</code>	Czekanie z przeterminowaniem
<code>sem_post</code>	Sygnalizacja
<code>sem_close</code>	Zamknięcie semafora
<code>sem_unlink</code>	Kasowanie semafora

Tab. 11-1 Operacje semaforowe w standardzie POSIX

Semafony nienazwane

Dostęp do semafora nienazwanego następuje po adresie semafora. Stąd nazwa semafor nienazwany.



Deklaracja semafora

Przed użyciem semafora musi on być zadeklarowany jako obiekt typu `sem_t` a pamięć używana przez ten semafor musi zostać mu jawnie przydzielona.

O ile semafor ma być użyty w różnych procesach powinien być umieszczony w wcześniej zaalokowanej pamięci dzielonej.

1. Utworzyć segment pamięci za pomocą funkcji `shm_open`.
2. Określić wymiar segmentu używając funkcji `ftunc`.
3. Odwzorować obszar pamięci wspólnej w przestrzeni danych procesu - `mmap`.

Inicjacja semafora - funkcja `sem_init`

Przed użyciem semafor powinien być zainicjowany.

```
int sem_init(sem_t *sem, int pshared, unsigned value)
```

sem Identyfikator semafora (wskaźnik na strukturę w pamięci)
pshared Gdy wartość nie jest zerem semafor może być umieszczony w pamięci dzielonej i dostępny w wielu procesach
value Początkowa wartość semafora

Funkcja zwraca 0 gdy sukces, -1 gdy błąd.

Czekanie na semaforze – funkcja `sem_wait`

Funkcja ta odpowiada omawianej wcześniej operacji `sem_wait(S)`.
Prototyp funkcji jest następujący:

```
int sem_wait(sem_t *sem)
```

sem Identyfikator semafora

Gdy licznik semafora jest nieujemny funkcja zmniejsza go o 1. W przeciwnym przypadku proces bieżący jest zawieszany. Zawieszony proces może być odblokowany przez procedurę `sem_post` wykonaną w innym procesie lub sygnał. Funkcja zwraca 0 gdy sukces, -1 gdy błąd.

Ograniczone czasowo czekanie na semaforze – funkcja `sem_timedwait`

Funkcja ta jest wersją operacji `sem_wait(S)`. Prototyp funkcji jest następujący:

```
int sem_timedwait(sem_t *sem, struct timespec  
timeout)
```

sem Identyfikator semafora

timeout Specyfikacja przeterminowania – czas absolutny

Gdy licznik semafora jest nieujemny funkcja zmniejsza go o 1. W przeciwnym przypadku proces bieżący jest zawieszany.

Zawieszony proces może być odblokowany przez procedurę `sem_post` wykonaną w innym procesie, sygnał, lub system operacyjny, gdy po upływie czasu `timeout` zawieszony proces nie zostanie inaczej odblokowany.

Funkcja zwraca 0 gdy sukces, -1 gdy błąd.

Gdy wystąpił `timeout` kod błędu `errno` wynosi `ETIMEDOUT`

```
struct timespec {  
    time_t tv_sec; // Sekundy  
    long tv_nsec; // nanosekundy  
}
```

```
#include <stdio.h>
#include <semaphore.h>
#include <time.h>

main() {
    struct timespec tm;
    sem_t sem;
    int i=0;
    sem_init( &sem, 0, 0);
    do {
        clock_gettime(CLOCK_REALTIME, &tm);
        tm.tv_sec += 1;    i++;
        printf("i=%d\n", i);
        if (i==10) {
            sem_post(&sem);
        }

    } while(sem_timedwait(&sem,&tm) == -1 );
    printf("Semafor zwolniony po %d probach\n", i);
    return;
}
```

Program 11-1 Przykład wykorzystania semafora z przeterminowaniem

Nieblokujące pobranie zasobu

Funkcja ta podobna jest do operacji `sem_wait(S)`. Prototyp funkcji jest następujący:

```
int sem_trywait(sem_t *sem)
```

sem Identyfikator semafora

Gdy licznik semafora jest nieujemny funkcja zmniejsza go o 1. W przeciwnym przypadku funkcja zwraca -1 i proces bieżący nie jest zawieszany.

Funkcja zwraca 0 gdy sukces, -1 gdy błąd.

Sygnalizacja na semaforze – funkcja sem_post

Funkcja ta odpowiada omawianej wcześniej operacji sem_post(S).
Prototyp funkcji jest następujący:

```
int sem_post(sem_t *sem)
```

sem Identyfikator semafora

Jeśli jakikolwiek proces jest zablokowany na tym semaforze przez wykonanie funkcji **sem_wait** zostanie on odblokowany. Gdy brak procesów zablokowanych licznik semafora zwiększany jest o 1. Funkcja zwraca 0 gdy sukces, -1 gdy błąd.

Kasowanie semafora – funkcja sem_destroy

Semafor kasuje się przy pomocy funkcji :

```
int sem_destroy(sem_t *sem)
```

sem Identyfikator semafora

Gdy jakieś procesy są zablokowane na tym semaforze, zostaną one odblokowane i operacja **sem_destroy** zakończy się błędem.

Semafor nazwany

Semafor nazwany identyfikowany jest w procesach poprzez jego nazwę.

Na semaforze nazwanym operuje się tak samo jak na semaforze nienazwanym z wyjątkiem funkcji otwarcia i zamknięcia semafora.

Otwarcie semafora – funkcja sem_open

Aby użyć semafora nazwanego należy uzyskać do niego dostęp poprzez funkcję:

```
sem_t *sem_open(const char *sem_name, int oflags,  
[int mode, int value])
```

sem_name Nazwa semafora, powinna się zaczynać od znaku „/”.

oflags Flagi trybu tworzenia i otwarcia: O_RDONLY, O_RDWR, O_WRONLY. Gdy semafor jest tworzony należy użyć flagi O_CREAT

mode Prawa dostępu do semafora – takie jak do plików. Parametr jest opcjonalny.

value Początkowa wartość semafora. Parametr jest opcjonalny

Funkcja zwraca identyfikator semafora.

Semafor widoczny jest w katalogu /dev/sem.

Funkcja tworzy semafor gdy nie był on wcześniej utworzony i otwiera go.

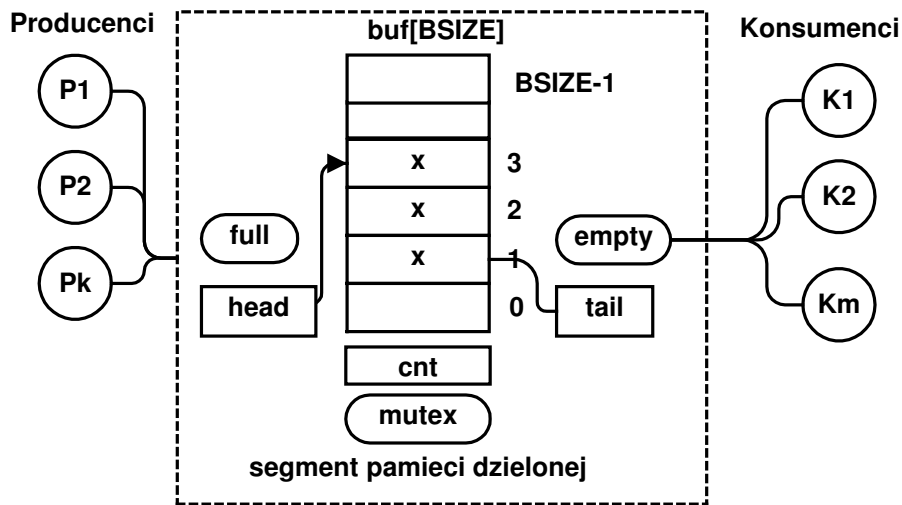
Zamykanie semafora nazwanego – funkcja sem_close

Semafor zamyka się poprzez wykonanie funkcji:

```
int sem_close( sem_t * sem )
```

Funkcja zwalnia zasoby semafora i odblokowuje procesy które są na nim zablokowane. Funkcja zwraca 0 gdy sukces, -1 gdy błąd.

11.1 Rozwiązanie problemu producenta i konsumenta – semafory nienazwane



```
#include <sys/mman.h>
#include <fcntl.h>
#include <semaphore.h>
#define BSIZE      4    // Rozmiar bufora
#define LSIZE     80    // Dlugosc linii
typedef struct {
    char buf[BSIZE][LSIZE];
    int head;
    int tail;
    int cnt;
    sem_t mutex;
    sem_t empty;
    sem_t full;
} bufor_t;

main(int argc, char *argv[]) {
    int i, stat, k, pid, size, fd, res;
    bufor_t *wbuf ;
    char c;
    // Utworzenie segmentu -----
    shm_unlink("bufor");
    fd=shm_open("bufor", O_RDWR|O_CREAT , 0774);
    if(fd == -1){
        perror("open"); exit(-1);
    }

    printf("fd: %d\n",fd);
    size = ftruncate(fd, sizeof(bufor_t));
    if(size < 0) {perror("trunc"); exit(-1); }
    // Odwzorowanie segmentu fd w obszar pamieci procesow
```

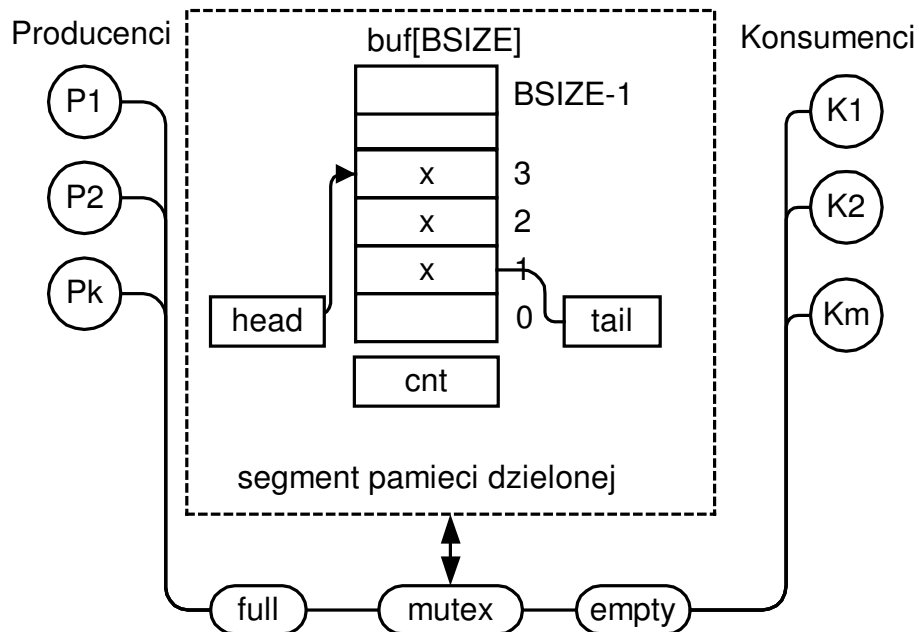
```
wbuf = (bufor_t *)mmap(0, sizeof(bufor_t)
    , PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_SHARED, fd, 0);
if(wbuf == NULL) {perror("map"); exit(-1); }

// Inicjacja obszaru -----
wbuf-> cnt = 0;
wbuf->head = 0;
wbuf->tail = 0;
if(sem_init(&(wbuf->mutex), 1, 1)) {
    perror("mutex"); exit(0);
}
if(sem_init(&(wbuf->empty), 1, BSIZE)) {
    perror("empty"); exit(0);
}
if(sem_init(&(wbuf->full), 1, 0)) {
    perror("full"); exit(0);
}
// Tworzenie procesow -----
if(fork() == 0) { // Producent
    for(i=0; i<10; i++) {
        // printf("Producent: %i\n", i);
        printf("Producent - cnt: %d head: %d tail: %d\n",
            wbuf-> cnt, wbuf->head, wbuf->tail);
        sem_wait(&(wbuf->empty));
        sem_wait(&(wbuf->mutex));
        sprintf(wbuf->buf[wbuf->head], "Komunikat %d", i);
        wbuf-> cnt ++;
        wbuf->head = (wbuf->head + 1) % BSIZE;
        sem_post(&(wbuf->mutex));
        sem_post(&(wbuf->full));
        sleep(1);
    }
    shm_unlink("bufor");
    exit(i);
}
// Konsument -----
for(i=0; i<10; i++) {
    printf("Konsument - cnt: %d odebrano %s\n", wbuf->cnt
        , wbuf->buf[wbuf->tail]);
    sem_wait(&(wbuf->full));
    sem_wait(&(wbuf->mutex));
    wbuf-> cnt --;
    wbuf->tail = (wbuf->tail + 1) % BSIZE;
    sem_post(&(wbuf->mutex));
    sem_post(&(wbuf->empty));
    sleep(1);
}
```

```
pid = wait(&stat);  
shm_unlink("bufor");  
sem_close(&(wbuf->mutex));  
sem_close(&(wbuf->empty));  
sem_close(&(wbuf->full));  
return 0;  
}
```

Przykład 11-1 Rozwiązanie problemu producenta i konsumenta za pomocą semaforów nienazwanych

11.2 Rozwiązanie problemu producenta i konsumenta – semafory nazwane



```
#include <sys/mman.h>
#include <fcntl.h>
#include <semaphore.h>
#define BSIZE      4 // Rozmiar bufora
#define LSIZE      80 // Dlugosc linii

typedef struct { // Obszar wspólny
    char buf[BSIZE][LSIZE];
    int head;
    int tail;
    int cnt;
} bufor_t;

main(int argc, char *argv[]) {
    int i, stat, k, pid, size, fd, res;
    bufor_t *wbuf ;
    char c;
    sem_t *mutex;
    sem_t *empty;
    sem_t *full;

    // Utworzenie segmentu -----
    shm_unlink("bufor");
    if((fd=shm_open("bufor", O_RDWR|O_CREAT , 0774)) == -1){
        perror("open"); exit(-1);
    }
    printf("fd: %d\n", fd);
```



```
size = ftruncate(fd, BSIZE);
if(size < 0) {perror("trunc"); exit(-1); }
// Odwzorowanie segmentu fd w obszar pamieci procesow
wbuf = ( bufor_t *)mmap(0,BSIZE, PROT_READ|PROT_WRITE,
    MAP_SHARED, fd, 0);
if(wbuf == NULL) {perror("map"); exit(-1); }

// Inicjacja obszaru -----
wbuf-> cnt = 0;
wbuf->head = 0;
wbuf->tail = 0;

// Utworzenie semaforow -----
mutex = sem_open("mutex",O_CREAT,S_IRWXU,1);
empty = sem_open("empty",O_CREAT,S_IRWXU,BSIZE);
full = sem_open("full",O_CREAT,S_IRWXU,0);

// Utworzenie procesow -----
if(fork() == 0) { // Producent
    for(i=0;i<10;i++) {
        // printf("Producent: %i\n",i);
        sem_wait(empty);
        sem_wait(mutex);
        printf("Producent - cnt:%d head: %d tail: %d\n",
            wbuf-> cnt,wbuf->head,wbuf->tail);
        sprintf(wbuf->buf[wbuf->head], "Komunikat %d",i);
        wbuf-> cnt ++;
        wbuf->head = (wbuf->head +1) % BSIZE;
        sem_post(mutex);
        sem_post(full);
        sleep(1);
    }
    shm_unlink("bufor");
    exit(i);
}
```

```
// Konsument -----  
for(i=0;i<10;i++) {  
    sem_wait(full);  
    sem_wait(mutex);  
    printf("Konsument - cnt: %d odebrano %s\n",  
          wbuf->cnt,wbuf->buf[wbuf->tail]);  
    wbuf->cnt --;  
    wbuf->tail = (wbuf->tail +1) % BSIZE;  
    sem_post(mutex);  
    sem_post(empty);  
    sleep(1);  
}  
pid = wait(&stat);  
shm_unlink("bufor");  
sem_close(mutex);    sem_close(empty); sem_close(full);  
sem_unlink("mutex"); sem_unlink("empty");  
sem_unlink("full");  
return 0;  
}
```

Przykład 11-2 Rozwiązanie problemu producenta i konsumenta za pomocą semaforów nazwanych